

"invariante" × "covariante"
 (mesmo valor) (mesma forma) → muda de um jeito que eu sei comparar ("legal")
 ↓ ↓
 ex: ações - escalares ex: eqs. do movimento
 de SO(1,3) $\frac{d^2 x^\mu}{d\tau^2} = 0$

Partícula Relativística em um Campo de Fundo

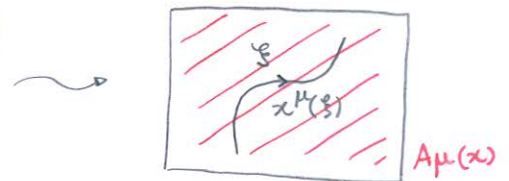
dinâmica

não-dinâmica (não tem derivadas de A_μ)

$$S = -m \int d\xi \sqrt{-\eta_{\mu\nu} \frac{dx^\mu}{d\xi} \frac{dx^\nu}{d\xi}} + \int d\xi A_\mu(x(\xi)) \frac{dx^\mu}{d\xi}$$

equivale a $\int dt \frac{1}{2} m \dot{\vec{x}}^2$ (termo cinético) equivale a $-\int dt V(\vec{x})$ (termo potencial)

- Uma partícula relativística é descrita por $x^\mu(\xi)$
- Um campo é descrito por $A_\mu(x)$



Variando a ação em relação a $x^\mu(\xi)$:

$\odot F_{\mu\nu} = \partial_\mu A_\nu - \partial_\nu A_\mu$

$$\delta S = 0 = \int d\tau \left(-m \eta_{\mu\nu} \frac{dx^\mu}{d\tau} \frac{dx^\nu}{d\tau} \delta x^\rho + F_{\mu\nu} \frac{dx^\nu}{d\tau} \delta x^\mu \right) \rightarrow F^\mu{}_\nu = \eta^{\mu\lambda} F_{\lambda\nu}$$

$$F^\mu{}_\nu \frac{dx^\nu}{d\tau} \eta_{\mu\rho} \delta x^\rho$$

$$m \frac{d^2 x^\mu}{d\tau^2} = F^\mu{}_\nu \frac{dx^\nu}{d\tau} \equiv \mathcal{F}^\mu$$

Força de Lorentz

ela é naturalmente relativística porque o EM é relativístico.

* No limite não-relativístico: $dt = dx^0 \gg dx^i$

$$(dx^0)^2 - (dx^i)^2 = d\tau \Rightarrow \frac{dt}{d\tau} \approx 1 \gg \frac{dx^i}{d\tau} \text{ e } dt = d\tau$$

$$[\mu=i] \Rightarrow m \frac{d^2 x^i}{dt^2} \approx F^i{}_\nu \frac{dx^\nu}{d\tau} = F^i{}_0 \frac{dx^0}{d\tau} + F^i{}_j \frac{dx^j}{d\tau} = F^i{}_0 \cdot 1 = F^i{}_0$$

(muito menor)

$$A_0 = -V, A_i = 0 \Rightarrow F^i{}_0 = F_{i0} = \partial_i A_0 - \partial_0 A_i = \partial_i A_0 = \partial_i(-V)$$

$$m \frac{d^2 x^i}{dt^2} = -\partial_i V \Rightarrow \boxed{m \ddot{x} = -\vec{\nabla} V} \text{ Newton}$$

Então há consistência com a mecânica clássica.

Conexões com a Força de Lorentz (Física III)

$$m \frac{d^2 x^\mu}{d\tau^2} = \mathcal{F}^\mu \equiv F^\mu{}_\nu \frac{dx^\nu}{d\tau}$$

$$F_{\mu\nu} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 2 & 3 \\ 0 & -E_x & -E_y & -E_z \\ E_x & 0 & -B_z & -B_y \\ E_y & B_z & 0 & B_x \\ E_z & B_y & -B_x & 0 \end{pmatrix} \begin{matrix} 0 \\ 1 \\ 2 \\ 3 \end{matrix}$$

* $F_{0i} = -F_{i0}$ \rightarrow separando tempo e espaço
veter sob SO(3)

$$\hookrightarrow \boxed{F_{0i} \equiv -E_i}$$

* $F_{ij} = -F_{ji}$

tensor sob SO(3) de ordem 2 $\rightarrow \delta_{ij} F^{ij} = 0$ (não serve)
veter de SO(3) \rightarrow apenas 1 índice livre

$$\hookrightarrow \boxed{\frac{1}{2} \epsilon_{ijk} F_{jk} \equiv B_i}$$

\downarrow dividida se tem ou não.

$$B_i = \alpha \epsilon_{ijk} F_{jk} \quad F_{jk} = ?$$

$$\epsilon_{imn} B_i = \alpha \underbrace{\epsilon_{imn} \epsilon_{ijk}}_{(\delta_{mj} \delta_{nk} - \delta_{mk} \delta_{nj})} F_{jk}$$

$$\epsilon_{imn} B_i = \alpha (F_{mn} - F_{nm}) = 2\alpha F_{mn}$$

$$\alpha \equiv \frac{1}{2} \Rightarrow \boxed{F_{mn} = \epsilon_{imn} B_i} \begin{cases} F_{12} = \epsilon_{i12} B_i = \epsilon_{312} B_3 = +B_3 \\ F_{31} = \epsilon_{i31} B_i = \epsilon_{231} B_2 = +B_2 \\ F_{23} = \epsilon_{i23} B_i = \epsilon_{123} B_1 = +B_1 \end{cases}$$

Exercício: $\epsilon_{imn} \epsilon_{ijk} \stackrel{(?)}{=} \delta_{mj} \delta_{nk} - \delta_{mk} \delta_{nj}$

* E_i e B_i são vetores de SO(3)

\downarrow complemento + promoção
SO(1,3)
 ~~$E^\mu = (E^0, E^i)$
 $B^\mu = (B^0, B^i)$~~
não ocorre

são unificados em um tensor antisimétrico de ordem 2: $F^{\mu\nu}$

$$\hookrightarrow \boxed{F^{\mu\nu} \xrightarrow{SO(1,3)} (F^{\mu\nu})' = \Lambda^\mu{}_\rho \Lambda^\nu{}_\sigma F^{\rho\sigma}}$$

\downarrow sob as transformações de Lorentz, E e B se misturam e sua mistura depende do referencial

Exercício 1: EM um 2+1 D

$$F_{\mu\nu} = \begin{pmatrix} 0 & -E_x & -E_y \\ E_x & 0 & B \\ E_y & -B & 0 \end{pmatrix} \begin{cases} E_i \text{ é vetor sob } SO(2) \\ B \text{ é escalar sob } SO(2) \end{cases}$$

grupo $SO(1,2)$

Exercício 2: EM um 4+1 D

$$F_{\mu\nu} = \begin{pmatrix} 0 & -E_x & -E_y & -E_z & -E_w \\ E_x & 0 & \cdot & \cdot & \cdot \\ E_y & & 0 & \cdot & \cdot \\ E_z & & & 0 & \cdot \\ E_w & & & & 0 \end{pmatrix} \begin{cases} E_i \text{ é vetor sob } SO(4) \\ B \text{ é o quê?} \end{cases}$$

Exercício 3: $m \frac{d^2 x^\mu}{d\tau^2} = \mathcal{F}^\mu \rightarrow$ Recuperar força de Lorentz fazendo $\mu=i$ e lembrando que $t \neq \tau$ e $\vec{v} = \frac{d\vec{x}}{dt}$

Entender $\mu=0$ (tem a ver com energia $\rightarrow P^\mu \equiv m \frac{dx^\mu}{d\tau}$, $P^0 = E$)

Ação para $A_\mu(x)$

$$F_{\mu\nu} = \partial_\mu A_\nu - \partial_\nu A_\mu$$

$$F_{\mu\nu} F^{\mu\nu} = \eta^{\mu\rho} \eta^{\nu\sigma} F_{\mu\nu} F_{\rho\sigma} \begin{cases} \text{invariante de Lorentz, } SO(4,3) \\ 2 \text{ derivadas} \\ \text{invariante de gauge (calibre)} \end{cases}$$

O que é uma transformação de gauge?

$$A_\mu(x) \rightarrow A'_\mu(x) = A_\mu(x) + \underbrace{\partial_\mu \Lambda(x)}_{\substack{\text{função escalar} \\ \text{sob } SO(4,3)}} \rightarrow \text{parâmetro de gauge não atua sob } x$$

$$\text{Ação: } \int dx^\mu A'_\mu(x) = \int dx^\mu A_\mu(x) + \int dx^\mu \partial_\mu \Lambda(x)$$

$$\int dx^\mu \partial_\mu \Lambda(x) = \int_{\partial i}^{\partial f} d\tau \frac{dx^\mu}{d\tau} \partial_\mu \Lambda(x) = \underbrace{\Lambda(x(\tau))}_{\text{termo de superfície}} \Big|_{\partial i}^{\partial f} = 0$$

Escolha $\begin{cases} \Lambda \rightarrow 0 \\ \tau \rightarrow \partial i, \partial f \end{cases}$

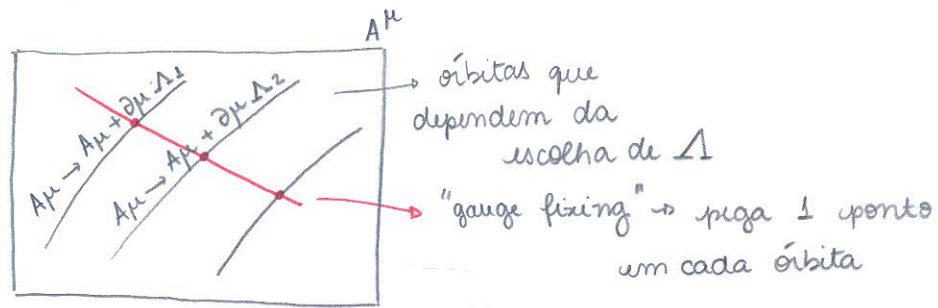
$$F_{\mu\nu} \rightarrow F'_{\mu\nu} = \partial_\mu (A_\nu + \partial_\nu \Lambda) - \partial_\nu (A_\mu + \partial_\mu \Lambda) =$$

$$= F_{\mu\nu} + \underbrace{\partial_\mu \partial_\nu \Lambda - \partial_\nu \partial_\mu \Lambda}_{=0}$$

$$\Rightarrow \boxed{F'_{\mu\nu} = F_{\mu\nu}} \rightarrow \text{invariante de gauge}$$

\swarrow E_i e B_i são invariantes de gauge
 \searrow A_μ não.

* A transformação de gauge não é uma transformação de simetria; é uma redundância, um artefato da linguagem que aparece quando definimos teorias. Procuramos eliminar redundâncias a partir de "gauge fixing", que quebra a redundância de modo que a escolha não faça diferença (veremos mais pra frente)



a.k.a. gauge em 1 linha

$$S = \sum_{a=1}^n \int \underbrace{(-m_a \sqrt{\eta_{\mu\nu} dx_a^\mu dx_a^\nu})}_{\text{termo de partículas}}$$

carga \rightarrow mede o acoplamento entre partículas e campo
 termo de interação entre partículas e campo
 $+ (ea) A_\mu(x_a) dx_a^\mu$

convenção
 $= \frac{1}{4} \int d^4x F_{\mu\nu} F^{\mu\nu}$
 Ação de Maxwell, termo do campo A_μ
 \downarrow
 não depende das partículas
 \downarrow
 não aparece nas eqs de movimento
 campo existe no espaço-tempo todo

"A partícula depende do campo, que depende de como as partículas se movem."

\rightarrow A generalização dessa ação é basicamente o modelo padrão em QFT...